

# Datenblatt MagnetGripper



Mit dem MagnetGripper können ferromagnetische Teile gegriffen werden. Das Maximalgewicht eines flachen Bauteils, das mit dem MagnetGripper gegriffen werden kann, beträgt 300 g. Es wird empfohlen, die beabsichtigte Handhabung des Bauteils mehrmals zu testen, da die Legierung, die Oberflächenbeschaffenheit und -form des Bauteils ausschlaggebend für das Maximalgewicht sind.

## Allgemeine Daten

Gewicht:	323 g
TCP-Offset:	213,3 mm zum Flansch
Kraftbereich:	40 N
Anzahl Greifkontakte:	2
Betriebsart:	Passiv - betätigt durch 2-Finger-Greifer
Betriebstemperatur:	0 °C - 50 °C
Verunreinigung:	vor starkem Schmutz und Staub schützen
Schnittstelle:	ToolCube Fingertips
Schließzeit:	Greiferabhängig / Robotiq 2F-85 = 0,5 s

## Greifersteuerung – Distanzen in mm

Ablegen	Aufnehmen	Aktivieren	Deaktivieren
85	70	46	70

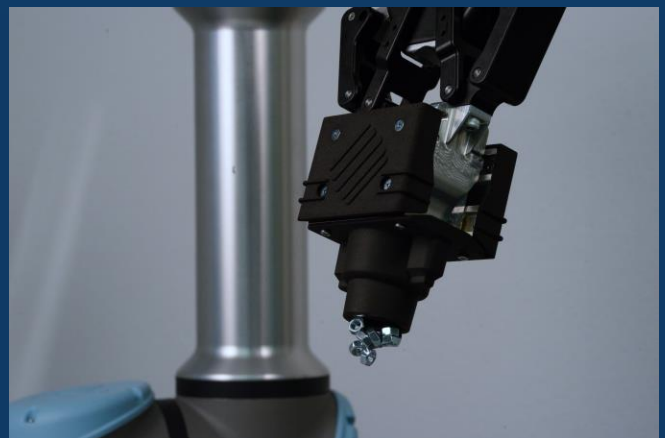
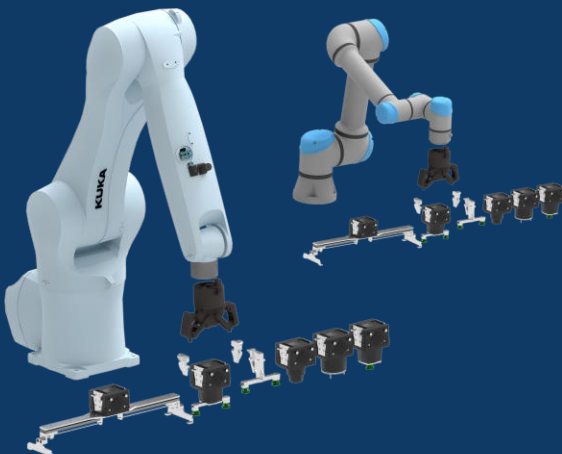
## Maße in mm

Breite	Tiefe	Höhe
82,4	74	108,6

Voraussetzungen: 2-Finger Parallelgreifer mit mindestens 50 N Greifkraft und 40 mm Öffnungsdistanz

## Anwendungsgebiete

Werkzeugwechsel, Greifen von metallischen Teilen, Schüttgut, Blechen uvm.



**ToolCubes** sind **roboterunabhängig** und können mit vielen herkömmlichen 2-Finger-Greifern verwendet werden, egal ob Industrieroboter oder Cobot.