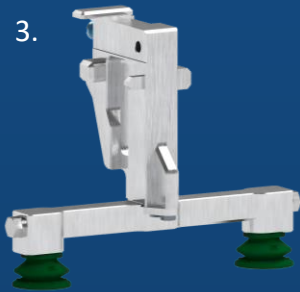
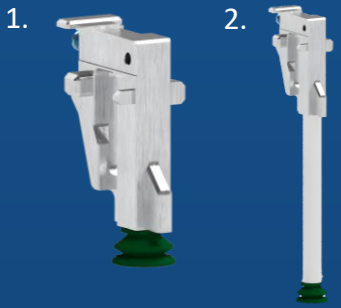


Datenblatt

ActiveVacuumGripper



Dieses ToolCube kann von dem 2-Backengreifer aufgenommen werden und Vakuum, welches z.B. über Venturidüsen erzeugt wurde, übertragen. Dieser flexible kleine Helfer kann in einfacher oder doppelter Saugnapfausführung betrieben werden. Darüber hinaus kann es als Druckluftdüse oder Bedienstift für Paneele ausgelegt und sehr vielseitig eingesetzt werden.

Allgemeine Daten

Gewicht:	1. 66 g / 2. 93 g / 3. 102 g
TCP-Offset:	1. 177 mm / 2. 289 mm / 3. 191 mm
Kraftbereich:	> 10 N
Anzahl Greifkontakte:	1 – 2 (auch auf mehrere erweiterbar)
Betriebsart:	Aktiv - Vakuum muss angeschlossen werden
Betriebstemperatur:	0 °C - 50 °C
Verunreinigung:	vor starkem Schmutz und Staub schützen
Schnittstelle:	ToolCube Fingertips
Schließzeit:	entfällt

Greifersteuerung – Distanzen in mm

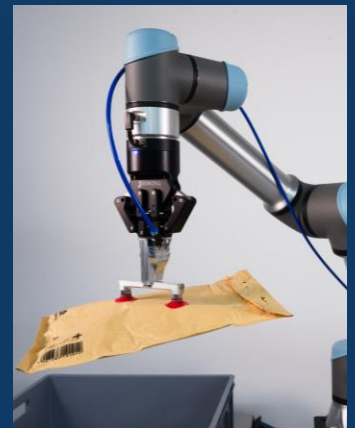
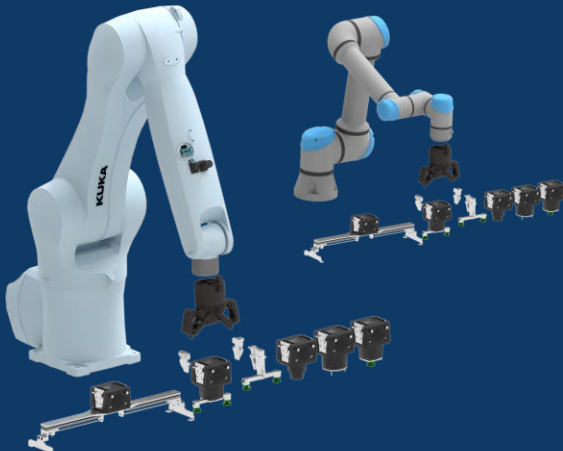
Ablegen	Aufnehmen	Aktivieren	Deaktivieren
45	25	I/O	I/O

Maße in mm

Ausführung	Breite	Tiefe	Höhe
1.	25,9	56,6	65,5
2.	25,9	56,6	188,5
3.	118	56,6	79,5

Anwendungsgebiete

Werkzeugwechsel, Vakuumgreifen von Luftdurchlässigen Materialien, Anbau externer Geräte, einfach Haken oder andere Erweiterungen für den Robotergreifer



ToolCubes sind **roboterunabhängig** und können mit vielen herkömmlichen 2-Finger-Greifern verwendet werden, egal ob Industrieroboter oder Cobot.